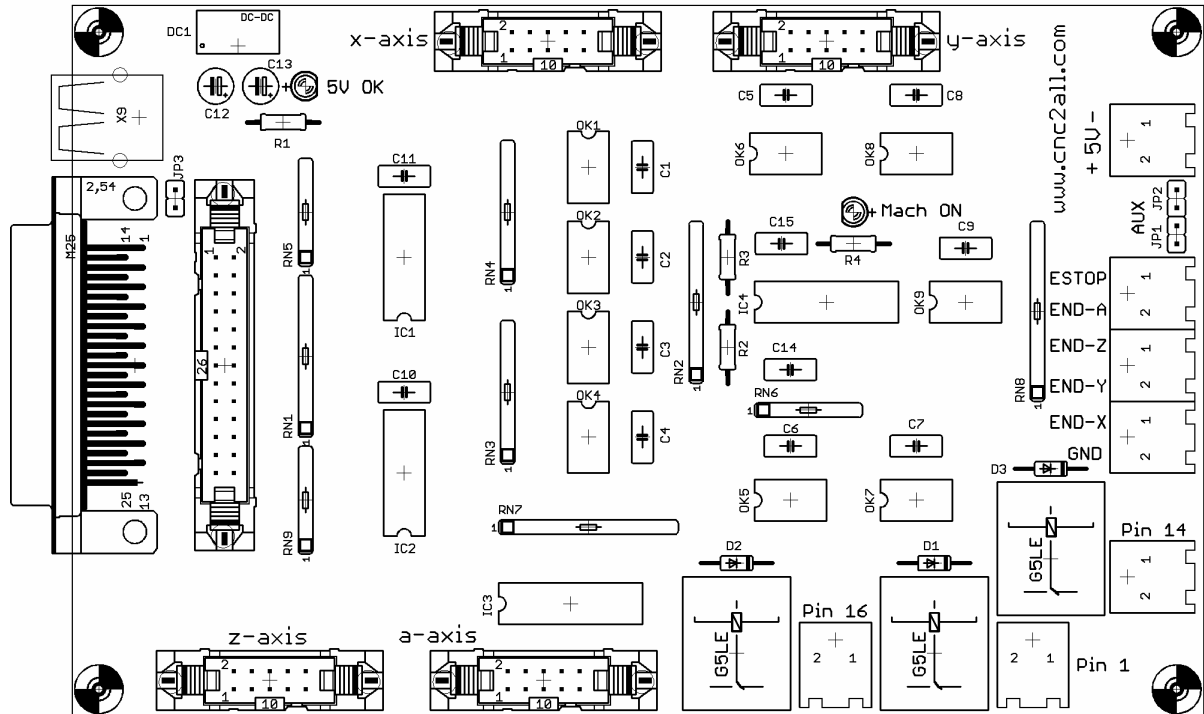


Technische Erläuterungen zu der Kontroll-/ Interfacekarte

Nachfolgend die PIN-Belegung des Parallelports:

- 1 Spindel (Relais-Ausgang unten rechts auf dem Board)
- 2 X step
- 3 X dir
- 4 Y step
- 5 Y dir
- 6 Z step
- 7 Z dir
- 8 A step
- 9 A dir
- 10 Z End ("Home-Sensor" input, zu verbinden durch zBsp einen Microschalter zu GND)
- 11 E Stop (Not-Stop, zu verbinden durch zBsp einen Microschalter zu GND)
- 12 Y End ("Home-Sensor" input, zu verbinden durch zBsp einen Microschalter zu GND)
- 13 X End ("Home-Sensor" input, zu verbinden durch zBsp einen Microschalter zu GND)
- 14 Cool (Kühlung , Relais Ausgang)
- 15 A End ("Home-Sensor" input, zu verbinden durch zBsp einen Microschalter zu GND)
- 16 Flood (Relais Ausgang)
- 17 Enable (Charge-pump from Mach 12,5 kHz Aktivieren)
- 18-25 Masse

Technische Erläuterungen zu der Kontroll-/ Interfacekarte



Der Anschluss +5V- ist für den Anschluss der 5V Spannungsversorgung.

E-Stop, End-A, End-Z, End-Y und End-X müssen einzeln mit Sensoren zBsp Microswitch und dann mit GND am unteren Ende der Anschlussleiste verbunden werden.

In der unteren rechten Ecke sind drei Relais Ausgänge für zBsp Kühlung, Spindel uä

Die vier Kontakte A-Z Axis müssen über Flachkabel mit dem Microstepmotor Anschluss verbunden werden. (Sie brauchen dann keine weitere 5V Versorgung am Antrieb).

Der Anschluss AUX ist ein zusätzlicher Ein- und Ausgang über Opto-Koppler für evtl späteren Gebrauch. Den Jumper JP3 niemals schliessen (nur für Techniker mit speziellen Fachkenntnissen).

Der Anschluss rechts des Parallelports ist für Erweiterungen oder für den Anschluss von Zubehör. Wir empfehlen für weniger versierte Kunden unser Zubehörkabel. Hiermit können Sie den LPT Anschluss im Umkreis von 25 cm platzieren.